

Août 2018
(1 heure et 45 minutes)

1. a) Définir : - matrice **inversible**
 - matrice **orthogonale** (1 pt.)
- b) Soit A une matrice inversible de $\mathbb{R}^{n \times n}$, $n \in \mathbb{N}_0$.
Démontrer que son inverse à gauche et son inverse à droite sont égales. (1.5 pt.)
- c) Soient A et B $\in \mathbb{R}^{n \times n}$, $n \in \mathbb{N}_0$.
Remplacer dans chacune des phrases suivantes par « **est toujours** »
ou « **est parfois** » ou « **n'est jamais** ».
- si A est orthogonale, alors A **est toujours** inversible
si A est symétrique, alors A **est parfois** inversible
si A.B est inversible, alors A **est toujours** inversible
si A.B est non inversible, alors A **est parfois** inversible

Justifier soigneusement **deux** de ces affirmations **au choix**.

(Pour une réponse « est toujours » ou « n'est jamais », justifier de manière théorique ; pour une réponse « est parfois », donner un exemple de chaque cas.) (2.5 pts.)

2. a) Définir : **système de Cramer**. (0.5 pt.)
- b) Si $A.X = B$ est un système de Cramer, que peut-on dire de ses éventuelles solutions ?
Ne pas démontrer. (0.5 pt.)

c) Soit le système linéaire
$$\begin{cases} x + 2y + 3z = -1 \\ 3x + 7y + z = 2 \\ 5x + 11y + 7z = 0 \end{cases}$$

1°) Résoudre ce système.

2°) Peut-on déduire de la réponse de 1°) si c'est un système de Cramer ? Justifier. (2 pts.)

3. a) Soient $n \in \mathbb{N}_0$ et $E \subset \mathbb{R}^{n \times 1}$, $E \neq \emptyset$.
Définir: - vecteurs **linéairement indépendants** de $\mathbb{R}^{n \times 1}$
 - **VCT(E)** (le vectoriel engendré par E). (1 pt.)

b) Démontrer que si E est un ensemble de vecteurs linéairement indépendants, tout vecteur de VCT(E) s'obtient d'une et une seule manière comme combinaison linéaire des vecteurs de E. (1.5 pt.)

c) Soient les vecteurs $\vec{u} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 2\alpha \end{bmatrix}$, $\vec{v} = \begin{bmatrix} 1 \\ \alpha \\ \alpha^2 \end{bmatrix}$ et $\vec{w} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ \alpha \end{bmatrix}$ de $\mathbb{R}^{3 \times 1}$, avec $\alpha \in \mathbb{R}$.

1°) Pour quelle(s) valeur(s) réelle(s) de α , les vecteurs \vec{u} , \vec{v} et \vec{w} sont-ils linéairement dépendants?

2°) Pour une des valeurs (au choix) obtenues au 1°), déterminer une base du vectoriel engendré par $E = \{ \vec{u}, \vec{v}, \vec{w} \}$ ainsi que sa dimension.

Justifier soigneusement. (2.5 pts.)

4. a) Définir : - **polynôme caractéristique** d'une matrice M de $\mathbb{R}^{n \times n}$. (0.5 pt.)
 - matrice **diagonalisable dans IR** (0.5 pt.)

b) Soit $M = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 3 & 3 \\ 5 & -1 \\ 3 & \end{bmatrix}$.

Déterminer toutes les **valeurs** propres de M. **Pour chacune** de ces valeurs propres, déterminer les vecteurs propres associés. (3 pts.)

5. Donner (réponse finale uniquement)

a) dans \mathbb{C} ,

une solution (au choix) de $z^2 = 1 + 2\sqrt{2}i$

(0.5 pt.)

le module de la solution donnée

(0.5 pt.)

b) la solution générale de la RLACC (récurrence linéaire à coefficients constants)

$$Y_{t+1} = \frac{1}{3} \cdot Y_t + 3^t$$

(1 pt.)

c) dans $\mathbb{R}^{4 \times 1}$ muni du produit scalaire et de la norme standards,

- deux vecteurs orthogonaux sans composante nulle

(0.5 pt.)

- un vecteur normé sans composante nulle

(0.5 pt.)

Réponse question 1 a)

Soit $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$. A est **inversible** s'il existe $B, C \in \mathbb{R}^{n \times n}$ telles que : $A.B = C.A = I_n$.
B est alors *inverse à droite* et C, *inverse à gauche* de A.

Soit $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$. A est **orthogonale** ssi $A.A' = I_n$.

Réponse question 1 b)

Soit $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ inversible.

Soit $B \in \mathbb{R}^{n \times n}$, son inverse à droite $\Leftrightarrow A.B = I_n$.

Soit $C \in \mathbb{R}^{n \times n}$, son inverse à gauche $\Leftrightarrow C.A = I_n$.

Considérons le produit C.A.B

D'une part :

$$\begin{aligned} C.A.B &= (C.A).B && \text{(associativité du produit matriciel)} \\ &= I_n.B && \text{(car C inverse à gauche de A)} \\ &= B && \text{(propriété de la matrice unité (neutre pour le produit matriciel))} \end{aligned}$$

D'autre part :

$$\begin{aligned} C.A.B &= C.(A.B) && \text{(associativité du produit matriciel)} \\ &= C.I_n && \text{(car B inverse à droite de A)} \\ &= C && \text{(propriété de la matrice unité (neutre pour le produit matriciel))} \end{aligned}$$

Et donc, $B = C$

Réponse question 1 c)

On a A et $B \in \mathbb{R}^{n \times n}$, $n \in \mathbb{N}_0$.

si A est orthogonale, alors A **est toujours** inversible

si A est symétrique, alors A **est parfois** inversible

si A.B est inversible, alors A **est toujours** inversible

si A.B est non inversible, alors A **est parfois** inversible

Justifications :

(1) si A est orthogonale, alors A **est toujours** inversible.

En effet, A est **orthogonale** ssi $A.A' = I_n$, donc A est inversible à droite. Or, une matrice inversible à droite est inversible.

(2) si A est symétrique, alors A **est parfois** inversible.

En effet, la matrice $A = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$ est symétrique et non inversible (son déterminant vaut 0), tandis que

la matrice $A = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$ est symétrique et inversible (son déterminant vaut -1, donc est non nul).

Réponse question 2 a)

Un **système de Cramer** est un système linéaire $A.X = B$ tel que A est une matrice (carrée) inversible.

Réponse question 2 b)

Si $A.X = B$ est un système de Cramer, il possède une et une seule solution donnée par $X = A^{-1}.B$.

Réponse question 2 c)

$$\text{On a } \begin{cases} x + 2y + 3z = -1 \\ 3x + 7y + z = 2 \\ 5x + 11y + 7z = 0 \end{cases}.$$

1°) La matrice augmentée du système est $\begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & -1 \\ 3 & 7 & 1 & 2 \\ 5 & 11 & 7 & 0 \end{bmatrix}$. Réduisons-la :

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & -1 \\ 3 & 7 & 1 & 2 \\ 5 & 11 & 7 & 0 \end{bmatrix} \begin{array}{l} L_2 \leftarrow L_2 - 3.L_1 \\ L_3 \leftarrow L_3 - 5.L_1 \end{array} \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & -1 \\ 0 & 1 & -8 & 5 \\ 0 & 1 & -8 & 5 \end{bmatrix} \begin{array}{l} L_1 \leftarrow L_1 - 2.L_2 \\ L_3 \leftarrow L_3 - L_2 \end{array} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 19 & -11 \\ 0 & 1 & -8 & 5 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}.$$

Cette matrice est sous forme échelonnée ligne réduite. De là,

(1) le système est compatible (la réduite de sa matrice augmentée n'a pas de pivot en dernière colonne)

(2) x et y sont des inconnues principales, z est une inconnue secondaire

Le système a une infinité de solutions données par

$$S = \left\{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : \begin{cases} x = -11 - 19.z \\ y = 5 + 8.z \end{cases} \forall z \in \mathbb{R} \right\}.$$

2°) Le système n'est pas un système de Cramer puisqu'il a une infinité de solutions alors que, comme indiqué au b) ci-dessus, un système de Cramer a une solution unique.

Réponse question 3 a)

Des vecteurs de $\mathbb{R}^{n \times 1}$ sont **linéairement indépendants** ssi la seule combinaison linéaire de ces vecteurs donnant le vecteur nul est celle dont tous les coefficients sont nuls.

Soit E , un sous-ensemble de $\mathbb{R}^{n \times 1}$, $n \in \mathbb{N}_0$.

VCT(E), le **vectoriel engendré par E** , est l'ensemble de toutes les combinaisons linéaires des éléments de E .

Réponse question 3 b)

Soit E est un ensemble de vecteurs linéairement indépendants d'un vectoriel réel V . Alors, tout vecteur du vectoriel engendré par E s'obtient d'une et une seule manière comme combinaison linéaire des vecteurs de E .

Preuve :

Soit $E = \{\vec{w}_1, \vec{w}_2, \dots, \vec{w}_m\}$, un ensemble de vecteurs linéairement indépendants de V . Soit $\vec{w} \in \text{VCT}(E)$.

On a $\vec{w} = a_1 \vec{w}_1 + a_2 \vec{w}_2 + \dots + a_m \vec{w}_m$ avec $a_i \in \mathbb{R} \forall i$.

Supposons, par l'absurde, que $\vec{w} = b_1 \vec{w}_1 + b_2 \vec{w}_2 + \dots + b_m \vec{w}_m$.

On a $\sum_{i=1}^m a_i \vec{w}_i = \sum_{i=1}^m b_i \vec{w}_i \Leftrightarrow \sum_{i=1}^m a_i \vec{w}_i + (-\sum_{i=1}^m b_i \vec{w}_i) = \vec{0}$ car $V, +$ est un groupe commutatif.

En utilisant les propriétés du signe Σ , on a $\sum_{i=1}^m (a_i \vec{w}_i - b_i \vec{w}_i) = \vec{0}$ et, par les propriétés de la multiplication

scalaire, on a $\sum_{i=1}^m (a_i - b_i) \vec{w}_i = \vec{0} \Leftrightarrow (a_1 - b_1) \vec{w}_1 + (a_2 - b_2) \vec{w}_2 + \dots + (a_m - b_m) \vec{w}_m = \vec{0}$.

Or, les vecteurs $\vec{w}_1, \vec{w}_2, \dots, \vec{w}_m$ sont linéairement indépendants, donc, nécessairement,

$(a_1 - b_1) = (a_2 - b_2) = \dots = (a_m - b_m) = 0 \Leftrightarrow a_1 = b_1, a_2 = b_2, \dots, a_m = b_m$ ce qui démontre que \vec{w} s'écrit de manière unique comme combinaison linéaire des vecteurs de E .

Réponse question 3 c)

On a les vecteurs $\vec{u} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 2\alpha \end{bmatrix}$, $\vec{v} = \begin{bmatrix} 1 \\ \alpha \\ \alpha^2 \end{bmatrix}$ et $\vec{w} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ \alpha \end{bmatrix}$ de $\mathbb{R}^{3 \times 1}$, avec $\alpha \in \mathbb{R}$.

1°) Ces vecteurs sont linéairement dépendants ssi la matrice $M = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & \alpha & 2 \\ 2\alpha & \alpha^2 & \alpha \end{bmatrix}$ est de rang < 3 ,

donc ssi $\det(M) = 0$.

On a $\det(M) = (\text{Sarrus}) \alpha^2 + 4\alpha + 2\alpha^2 - 2\alpha^2 - 2\alpha - 2\alpha^2 = 2\alpha - \alpha^2 = \alpha(2 - \alpha)$. De là,

les vecteurs \vec{u} , \vec{v} et \vec{w} sont linéairement dépendants ssi $\det(M) = 0$ ssi $\alpha = 0$ ou $\alpha = 2$.

2°) Prenons $\alpha = 0$. On a $E = \left\{ \vec{u}, \vec{v}, \vec{w} \right\} = \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{bmatrix} \right\}$.

Pour déterminer une base de $\text{VCT}(E)$, on place les composantes des vecteurs de E horizontalement

dans une matrice $P = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 0 \end{bmatrix}$ que l'on réduit :

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 0 \end{bmatrix} \begin{matrix} L_2 \leftarrow L_2 - L_1 \\ L_3 \leftarrow L_3 - L_1 \end{matrix} \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 0 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{matrix} L_2 \leftarrow L_2 / (-2) \end{matrix} \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{matrix} L_1 \leftarrow L_1 - 2.L_2 \end{matrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}.$$

Cette matrice est sous forme échelonnée réduite et, par conséquent, une base de VCT(E) est, par

exemple, $\left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \right\}$.

De là, puisqu'une telle base contient deux vecteurs, **la dimension de VCT(E) est 2.**

Réponse question 4 a)

Soit une matrice carrée $M \in \mathbb{R}^{n \times n}$, $n \in \mathbb{N}_0$:

Son **polynôme caractéristique** est un polynôme de degré n en la variable λ égal à $\det(M - \lambda.I_n)$.

M est **diagonalisable dans \mathbb{R}** ssi il existe une matrice inversible C de $\mathbb{R}^{n \times n}$ telle que $C^{-1}.M.C$ est diagonale.

Réponse question 4 b)

On a $M = \begin{bmatrix} \frac{1}{3} & \frac{1}{3} \\ \frac{5}{3} & -1 \end{bmatrix}$.

Recherche des valeurs propres de M

Les valeurs propres de M sont les solutions de $\det(M - \lambda.I_2) = 0$

$$\Leftrightarrow \det \begin{bmatrix} \frac{1}{3} - \lambda & \frac{1}{3} \\ \frac{5}{3} & -1 - \lambda \end{bmatrix} = 0 \Leftrightarrow \left(\frac{1}{3} - \lambda\right)(-1 - \lambda) - \frac{5}{3} \cdot \frac{1}{3} = 0 \Leftrightarrow \lambda^2 + \frac{2}{3}\lambda - \frac{1}{3} - \frac{5}{9} = 0 \Leftrightarrow \lambda^2 + \frac{2}{3}\lambda - \frac{8}{9} = 0$$

$$\lambda = \frac{-\frac{2}{3} \pm \sqrt{\frac{4}{9} + \frac{32}{9}}}{2} \Leftrightarrow \lambda = \frac{-\frac{2}{3} \pm \frac{6}{3}}{2} \Leftrightarrow \lambda = -\frac{4}{3} \text{ ou } \lambda = \frac{2}{3}.$$

M possède deux valeurs propres $\lambda = -\frac{4}{3}$ et $\lambda = \frac{2}{3}$.

Recherche des vecteurs propres associés à la valeur propre $\lambda = -\frac{4}{3}$.

Les vecteurs propres associés à la valeur propre $\lambda = -\frac{4}{3}$ sont les vecteurs $\begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^{2 \times 1}$ tels que

$$M \cdot \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = -\frac{4}{3} \cdot \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} \Leftrightarrow \left(M + \frac{4}{3}.I\right) \cdot \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \Leftrightarrow \begin{bmatrix} \frac{5}{3} & \frac{1}{3} \\ \frac{5}{3} & \frac{1}{3} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} \frac{5}{3}.x + \frac{1}{3}.y = 0 \\ \frac{5}{3}.x + \frac{1}{3}.y = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \{y = -5x \quad \forall x \in \mathbb{R}\}$$

L'ensemble des solutions du système est $\left\{ \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^{2 \times 1} : \{y = -5x \quad \forall x \in \mathbb{R}\} \right\}$ ou encore $\left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ -5 \end{bmatrix} \cdot x : x \in \mathbb{R} \right\}$

dont une base est $\left(\begin{bmatrix} 1 \\ -5 \end{bmatrix} \right)$.

Recherche des vecteurs propres associés à la valeur propre $\lambda = \frac{2}{3}$.

Les vecteurs propres associés à la valeur propre $\lambda = \frac{2}{3}$ sont les vecteurs $\begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^{2 \times 1}$ tels que

$$M \cdot \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = \frac{2}{3} \cdot \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} \Leftrightarrow (M - \frac{2}{3} \cdot I) \cdot \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \Leftrightarrow \begin{bmatrix} -\frac{1}{3} & \frac{1}{3} \\ \frac{5}{3} & -\frac{5}{3} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} -\frac{1}{3} \cdot x + \frac{1}{3} y = 0 \\ \frac{5}{3} \cdot x - \frac{5}{3} y = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \{x = y \quad \forall y \in \mathbb{R}$$

L'ensemble des solutions du système est $\left\{ \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^{2 \times 1} : \{x = y \quad \forall y \in \mathbb{R}\} \right\}$ ou encore $\left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} \cdot y : y \in \mathbb{R} \right\}$

dont une base est $\left(\begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} \right)$.